

Mécanique des Milieux Continus

Contrôle de connaissances

Mercredi 2/1/2019 - Durée : 2 heures

Documents non autorisés

- ① a) En un point M d'une structure, on peut définir de façon unique le vecteur contrainte $\vec{T}(M)$
vrai ou faux (justifier)
- b) En un point M d'une structure, on peut définir de façon unique le vecteur déformation $\vec{\epsilon}(M)$
vrai ou faux (justifier)
- c) Les colonnes du tenseur des contraintes $\bar{\sigma}$ représentent les vecteurs contraintes pour les facettes parallèles aux vecteurs de la base.
vrai ou faux (justifier)
- d) Le tenseur des déformations $\bar{\epsilon}$ porte sur sa diagonale principale les dilatations dans les directions de vecteurs de la base
vrai ou faux (justifier)
- e) un terme non diagonal représente le glissement de l'angle formé par deux vecteurs de la base.
vrai ou faux (justifier)
- f) Peut-on tracer le tricercle de Mohr par la connaissance des 3 contraintes principales ?
vrai ou faux (justifier)
- g) $\vec{u} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix}$ étant le vecteur déplacement laquelle des 3 formules est la bonne et justifier :
- $$\epsilon_{ij} = \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \quad ; \quad \epsilon_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) \quad ; \quad \epsilon_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} - \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$$

II - a) Soit le tenseur de contraintes suivant:

$$\bar{\sigma} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ 3 & 1 & 3 \\ 3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Montrer que les vecteurs: $\vec{n}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$; $\vec{n}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{n}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$

sont des directions principales. Donner la matrice de ce tenseur dans la base principale. Tracer le tri-cercle de Mohr et donner le valeur du cisaillement maximum.

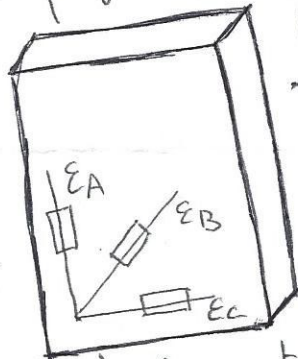
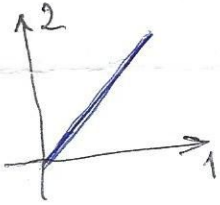
b) Un tenseur $\bar{\sigma}$ est tel que:

$$X \begin{cases} \text{Tr}(\bar{\sigma}) = 9 \\ \det(\bar{\sigma}) = 24 \end{cases}$$

$$\tau_m = \tau_p$$

une des contraintes principale est égale à la moyenne de 2 autres. Déterminer les trois contraintes principales de ce tenseur.

III) On place sur une plaque une rosette à 3 jauges à 45° comme indiqué sur la figure:



$\left\{ \begin{array}{l} \text{la jauge A donne la valeur de } \epsilon_A \\ \text{" " B " " " } \epsilon_B \\ \text{" " C " " " } \epsilon_C \end{array} \right.$

Soit $\bar{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_{11} & \epsilon_{21} \\ \epsilon_{12} & \epsilon_{22} \end{pmatrix}$ la matrice représentant le tenseur des déformations

- X 1) Calculer ϵ_{11} ; ϵ_{22} et ϵ_{12} en fonction de ϵ_A , ϵ_B et ϵ_C
- X 2) Dessiner sur le cercle de Mohr les positions des points de vecteurs \vec{T}_A , \vec{T}_B et \vec{T}_C (justifiez votre réponse).
- 3) Calculer en fonction de ϵ_A , ϵ_B et ϵ_C :
- les coordonnées du centre Ω du cercle de Mohr.
 - le rayon du cercle de Mohr.
- 4) Donner les expressions des déformations principales ϵ_1 et ϵ_2 en fonction de ϵ_A , ϵ_B et ϵ_C

$$\epsilon = \frac{2,207 - 0,492}{2}$$