

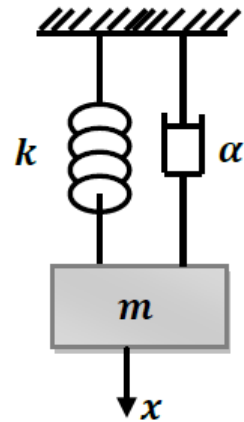
## TD 2 : Systèmes linéaires amortis à un degré de liberté

### Exercice 1 :

On considère un oscillateur amorti suivant.

Le ressort, disposé verticalement, est de raideur  $k = 3\text{Nm}$ , de masse négligeable et d'élasticité parfaite. Son extrémité supérieure est fixe. On suspend à son extrémité libre une masse  $m = 150\text{g}$ . Le ressort s'allonge alors de la longueur  $l = 5\text{ cm}$  par rapport à sa longueur à vide jusqu'à atteindre une position d'équilibre.

Sachant que  $\alpha=0.6\text{kg/s}$ , résoudre l'équation du mouvement de ce système.



### Exercice 2 :

On définit un oscillateur amorti régi par l'équation différentielle suivante :  $m\ddot{x} + \alpha \dot{x} + kx = 0$ , avec  $m$  est la masse du corps,  $k$  est le coefficient de rappel et  $x$  est le déplacement du corps. On lance le système avec une vitesse initiale  $v_0=25\text{cm/s}$ . Donc on a :  $t=0$ ,  $x=0$  et  $\dot{x} = v_0$

Calculer la période propre du système, Sachant que :  $m=150\text{g}$  et  $k=3.8\text{N/m}$ .

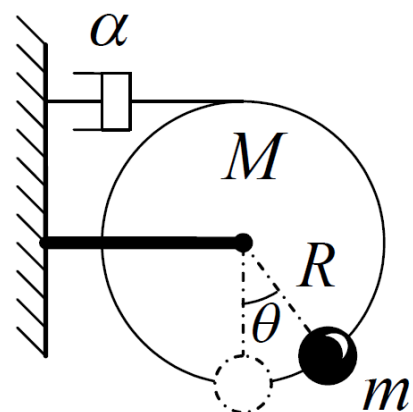
1. Montrer que si  $\alpha=0.6\text{kg/s}$ , le corps a un mouvement oscillatoire amorti.
2. Résoudre dans ce cas l'équation différentielle.
3. Calculer la pseudo-période du mouvement.
4. Déterminer la pseudo-pulsation du système.
5. Déterminer le décrément logarithmique du système.

### Exercice 3 :

Un disque de rayon  $R$  et de masse  $M$  suspendu verticalement peut tourner librement autour de son axe fixe. Une masse ponctuelle  $m$  est soudée à sa périphérie. L'ensemble des frottements est symbolisé par l'amortisseur de coefficient  $\alpha$ .

Moment d'inertie du disque autour de son axe :  $I = \frac{1}{2} MR^2$

A l'équilibre  $m$  était en position verticale.

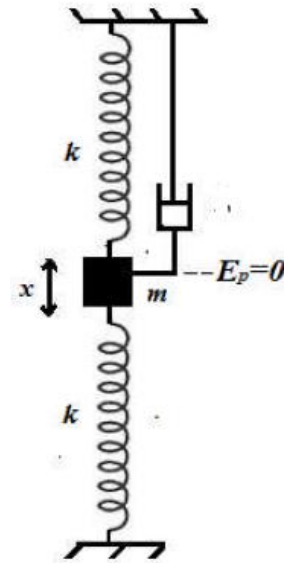


1. Trouver les énergies  $E_c$ ,  $E_p$  et  $E_m$ .
2. Trouver la fonction de dissipation  $D$ .
3. Trouver le Lagrangien et déduire l'équation du mouvement.
4. Sachant que  $\alpha = 20\text{N.s/m}$ ,  $M = m = 1\text{kg}$ ,  $R=15\text{cm}$ ,  $g=10\text{m/s}^2$ . Trouver la nature du mouvement.
5. Déterminer  $\tau$  pour  $\frac{1}{7}$  de l'amplitude.

**Exercice 4 :**

Soit le système mécanique représenté ci-après. Pour des petites oscillations, on désire :

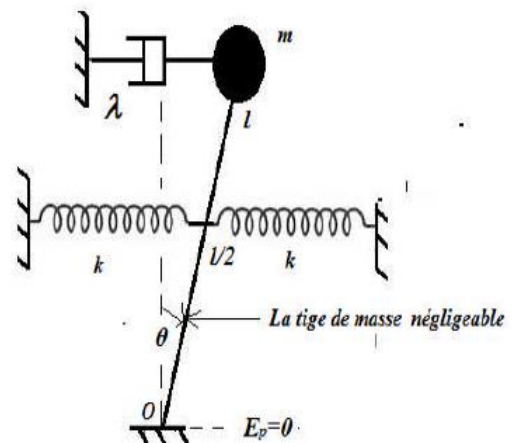
1. Calculer les énergies : cinétique, potentielle et mécanique.
2. Déterminer le Lagrangien.
3. Déterminer la fonction de dissipation.
4. En utilisant Lagrange-Euler, déterminer l'équation différentielle du mouvement.
5. En déduire la pulsation propre
6. Déterminer la solution générale pour un faible amortissement.
7. En déduire les caractéristiques de ce régime.



**Exercice 5 :**

Soit le système mécanique représenté ci-après. Pour des petites oscillations, on désire :

1. Calculer les énergies : cinétique, potentielle et mécanique.
2. Déterminer le Lagrangien.
3. Déterminer la fonction de dissipation.
4. En utilisant Lagrange-Euler, déterminer l'équation différentielle du mouvement.
5. En déduire la pulsation propre
6. Déterminer la solution générale pour un faible amortissement.
7. En déduire les caractéristiques de ce régime.



**Exercice 6 :**

On considère un système mécanique amorti, oscillant autour d'un axe passant par O représenté par une tige métallique de longueur l de masse négligeable reliée par un ressort de constante de raideur k au point l/2.

1. Etablir le Lagrangien du système.
2. Déterminer l'équation différentielle du mouvement.
3. En déduire la pulsation propre du système.
4. Déterminer les caractéristiques du régime.

