

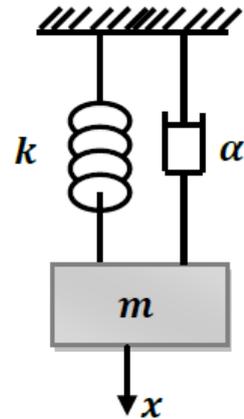
TD 2 : Systèmes linéaires amortis à un degré de liberté

Exercice 1 :

On considère un oscillateur amorti suivant.

Le ressort, disposé verticalement, est de raideur $k = 3\text{Nm}$, de masse négligeable et d'élasticité parfaite. Son extrémité supérieure est fixe. On suspend à son extrémité libre une masse $m = 150\text{g}$. Le ressort s'allonge alors de la longueur $l = 5\text{ cm}$ par rapport à sa longueur à vide jusqu'à atteindre une position d'équilibre.

Sachant que $\alpha=0.6\text{kg/s}$, résoudre l'équation du mouvement de ce système.



Exercice 2 :

On définit un oscillateur amorti régi par l'équation différentielle suivante : $m\ddot{x} + \alpha \dot{x} + kx = 0$, avec m est la masse du corps, k est le coefficient de rappel et x est le déplacement du corps. On lance le système avec une vitesse initiale $v_0=25\text{cm/s}$. Donc on a : $t=0$, $x=0$ et $\dot{x} = v_0$

Calculer la période propre du système, Sachant que : $m=150\text{g}$ et $k=3.8\text{N/m}$.

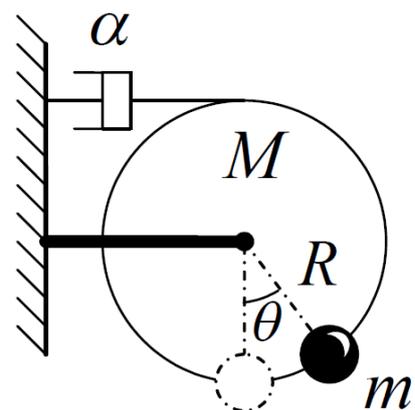
1. Montrer que si $\alpha=0.6\text{kg/s}$, le corps a un mouvement oscillatoire amorti.
2. Résoudre dans ce cas l'équation différentielle.
3. Calculer la pseudo-période du mouvement.
4. Déterminer la pseudo-pulsation du système.
5. Déterminer le décrément logarithmique du système.

Exercice 3 :

Un disque de rayon R et de masse M suspendu verticalement peut tourner librement autour de son axe fixe. Une masse ponctuelle m est soudée à sa périphérie. L'ensemble des frottements est symbolisé par l'amortisseur de coefficient α .

Moment d'inertie du disque autour de son axe : $I = \frac{1}{2} MR^2$

A l'équilibre m était en position verticale.

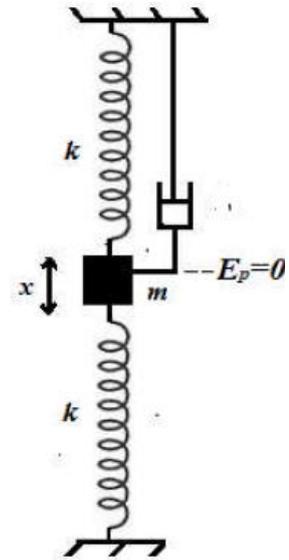


1. Trouver les énergies E_c , E_p et E_m .
2. Trouver la fonction de dissipation D .
3. Trouver le Lagrangien et déduire l'équation du mouvement.
4. Sachant que $\alpha = 20\text{N.s/m}$, $M = m = 1\text{kg}$, $R=15\text{cm}$, $g=10\text{m/s}^2$. Trouver la nature du mouvement.
5. Déterminer τ pour $\frac{1}{7}$ de l'amplitude.

Exercice 4 :

Soit le système mécanique représenté ci-après. Pour des petites oscillations, on désire :

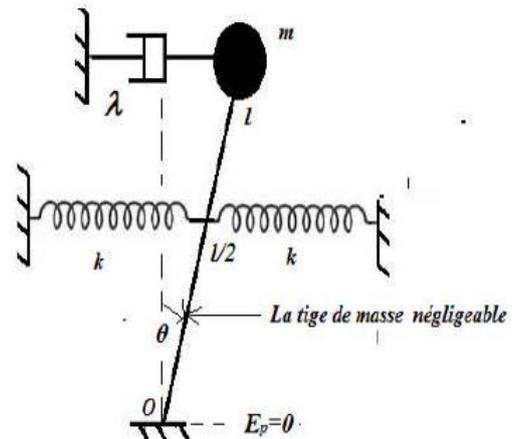
1. Calculer les énergies : cinétique, potentielle et mécanique.
2. Déterminer le Lagrangien.
3. Déterminer la fonction de dissipation.
4. En utilisant Lagrange-Euler, déterminer l'équation différentielle du mouvement.
5. En déduire la pulsation propre
6. Déterminer la solution générale pour un faible amortissement.
7. En déduire les caractéristiques de ce régime.



Exercice 5 :

Soit le système mécanique représenté ci-après. Pour des petites oscillations, on désire :

1. Calculer les énergies : cinétique, potentielle et mécanique.
2. Déterminer le Lagrangien.
3. Déterminer la fonction de dissipation.
4. En utilisant Lagrange-Euler, déterminer l'équation différentielle du mouvement.
5. En déduire la pulsation propre
6. Déterminer la solution générale pour un faible amortissement.
7. En déduire les caractéristiques de ce régime.



Exercice 6 :

On considère un système mécanique amorti, oscillant autour d'un axe passant par O représenté par une tige métallique de longueur l de masse négligeable reliée par un ressort de constante de raideur k au point l/2.

1. Etablir le Lagrangien du système.
2. Déterminer l'équation différentielle du mouvement.
3. En déduire la pulsation propre du système.
4. Déterminer les caractéristiques du régime.

