



**Université Internationale
de Casablanca**

LAUREATE INTERNATIONAL UNIVERSITIES

Université Privée Autorisée par l'Etat UP2/11

École d'ingénierie

Contrôle d'algèbre linéaire

N° = 1, Semestre 2 (Rattrapage)

Durée (2 h)

Prof. A.Ramadane, Ph.D.

Exercice 1 : (4 points)

Soit $\vec{U}_1 = \vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$, $\vec{U}_2 = \vec{i} + 2\vec{j} + 3\vec{k}$ et $\vec{U}_3 = 5\vec{i} - 4\vec{j} + \vec{k}$ des vecteurs de V^3

- Montrer que $S = \{ \vec{U}_1, \vec{U}_2, \vec{U}_3 \}$ est un ensemble orthogonal.
- Justifier le fait que S est une base de V^3 .
- Soit $W = [\vec{U}_1, \vec{U}_2]$ et soit $\vec{U} = \vec{i} - \vec{j} - 3\vec{k}$. Ecrire \vec{U} sous la forme $\vec{U} = \vec{W}_1 + \vec{W}_2$ où $\vec{W}_1 \in W$ et $\vec{W}_2 \in W^\perp$.
- Donner une description algébrique de W .

Exercice 2 : (4 points)

Soit $B = (\vec{b}_1, \vec{b}_2, \vec{b}_3)$ une base de V^3 telle que

Soit $\vec{b}_1 = 2\vec{i} + 2\vec{j} + \vec{k}$, $\vec{b}_2 = -\vec{i} - 4\vec{j} + \vec{k}$ et $\vec{b}_3 = \vec{i} + \vec{j} + 2\vec{k}$ des vecteurs de V^3

- Trouver la base orthonormale B'' , obtenue à partir de B par le procédé de Gram-Schmidt
- Donner la matrice de transition de B à B'' , ${}_{B''}P_B$
- Donner la matrice de transition de C à B'' , ${}_{B''}P_C$. Avec $C = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$
- Soit $\vec{U} = \vec{i} + \vec{j} - 4\vec{k}$, Donner $[\vec{U}]_{B''}$.
- Soit $W = [\vec{b}_1, \vec{b}_2]$. Exprimer \vec{U} sous la forme $\vec{U} = \vec{W}_1 + \vec{W}_2$ où $\vec{W}_1 \in W$ et $\vec{W}_2 \in W^\perp$

Exercice 3 : (5 points)

Soit V^3 et sa base usuelle $C = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$, soit une application linéaire

$T : V^3 \longrightarrow V^3$ telle que

$T(x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}) = (x+az)\vec{i} + (x+z)\vec{j} + (ax+z)\vec{k}$, où a est un réel fixé

- Donner $[T]_C$ la matrice représentative de T dans la base de C
- Donner une base de $\text{Im}(T)$.
- Y'a-t il un noyau autre que $\{\vec{0}\}$? Si oui donner une base.
- Quelles sont les valeurs propres de T ?
- Pour chaque valeur propre λ donner une base E_λ .
- Peut-on diagonaliser T ? Justifier
- Donner une base de $\text{Im}(T)$ et le rang de T .

Exercice 4:(4 points)

Soit la matrice $A = \begin{bmatrix} 3 & -1 & a \\ -1 & 2 & -1 \\ a & -1 & 3 \end{bmatrix}$, a est un réel

- Discuter, selon les valeurs a , du rang de A .
- Lorsque $a = -2$, le vecteur $[1 \ 0 \ -1]^t$ est un vecteur propre de A .
Diagonaliser la matrice A , donne la matrice orthogonale P qui diagonalise A et expliquer le lien entre A et la matrice D .

Exercice 5 (3 points)

- a) Soit $A = (\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n)$ et $B = (\vec{b}_1, \vec{b}_2, \dots, \vec{b}_n)$ deux bases orthonormées d'un espace vectoriel V .

Montrer que ${}_A \mathbf{P}_B = ({}_B \mathbf{P}_A)^t = ({}_B \mathbf{P}_A)^{-1}$

- b) Définir la projection orthogonale de \vec{U} sur \vec{a} , montrer que c'est une application linéaire, donner sa matrice et la diagonaliser.

